

# 高精度加工：熱変形・熱変位との闘い

平成 28 年 12 月 10 日研究会 秋山 高広  
技術士（経営工学部門）



## 1. 問題提起

日本のものづくりにおける技術優位性でありお家芸といえるのは「高精度加工」である。私は独立前、直動ベアリングやボールねじの研削加工という 1 $\mu$ m やサブ $\mu$ m の精度を出さなければならない工場に従事していた。そこでは、加工長さが 4~6m の大型研削盤で $\mu$ m 単位の精度を出すという離れ業を行っていた。したがって、常に熱変形との闘いがあった。例えば、冬の月曜日の朝、事前に研削盤の暖機運転をしても、空調の風の当たる方向と、その反対側では研削盤に百 $\mu$ m 以上の反りが出る。これでは、とても $\mu$ m 単位の精度など出るわけがないが、現場ではこれを自己管理してなんとか精度を出していた。加工経験に基づく、知恵と工夫のたまものである。最近では、こうした熱変形をセンサーで検知し、コンピュータを利用して加工条件に反映させる賢い(スマートな)加工法や機械も出てきている。

「高精度加工における熱変形・熱変位との闘い」このいわば百年テーマについて、基礎と最新動向を述べたい。

## 2. 熱変形とは

物体の長さは、温度上昇により元の長さに比例した量(長さ)で伸び縮みする。すなわち、 $\Delta L(\text{伸び}) = \text{線膨張係数} \times L(\text{長さ}) \times \Delta T(\text{温度上昇})$  という関係にある。

この温度上昇に応じて長さが変化する割合を線膨張率(線膨張係数)と言う。ちなみに、身近な工業用材料の熱膨張係数(線膨張係数)は、以下のとおり様々である。

計算例： 1m の鉄は、10 度温度上昇すると  $1000\text{mm} \times 10 \text{度} \times 12.0 \times 10^{-6} = 0.12\text{mm}$  伸びる。

材料名	熱膨張係数 $\times 10^{-6}/\text{K}$
アルミニウム	23.0~23.5
ステンレス SUS304	17.3
鉄	11.8~12.1
アルミナ	5.4
超硬合金	5.0~7.5
タングステン	4.5
CBN	0.2~2.9

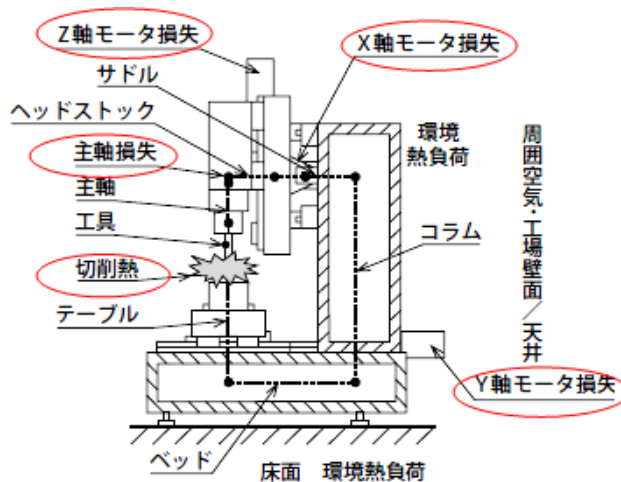
## 3. 工作機械における熱変形と制御

研削盤や切削加工機等の工作機械は次の部分で発熱し、これらが各部へ複雑に熱伝導する。

- ・加工点の発熱 ← 切削抵抗、研削抵抗
  - ・主軸の回転機構部分 ← モーター発熱、軸受けの発熱、伝導機構部分の発熱
  - ・スライド(摺動)部分 ← 摺動抵抗、駆動部発熱
- 本年 11 月、小職は 7 年ぶりに工作機械見本市 (JIMTOF2016) 東京ビックサイトへ行く機会があった。以下、そこで収集できた最新技術動向である。

## 4. 熱変位対策の動向

下図は、代表的な工作機械である立型マシニングセンターの発熱部を示したものである。



これらの熱影響に対し、近年では主要部分に温度センサーまたは位置測定センサーをつけて、リアルタイムに加工制御へ反映する考え方が主力となりつつある。この場合、加工 Z 軸(上記垂直軸)が第 1 に対策され、次に水平方向の XY 軸がこれに準じる。

ただし、熱変位は単純なものでないだけに、機械を極力対称形にする等、熱変位単純化設計も重要となる。工作機械メーカー 2 社は、この補正により 5 $\mu$ m 以内で切削制御が可能としている。いずれにせよ、スマートな工作機械が出始めており今後が楽しみである。

<発表者プロフィール>

A-MEC 株式会社代表取締役、中小企業診断士(工業)